

FICHA DEL DOCENTE

Se solicita información del docente relacionada con la evaluación del cuerpo académico de la carrera, pero también aquella relevante para su incorporación al registro de expertos de la CONEAU (tal como lo prevén los procedimientos de acreditación de carreras oportunamente aprobados).

1. Datos personales

Apellido Puleston

Nombre Pablo Federico

0221 4259306

Correo electrónico puleston@ing.unlp.edu.ar

Fecha de nacimiento 03/08/1964

Vinculación del docente con carreras que se presentan a acreditación

Completar el siguiente cuadro con los datos de cada uno de los cargos que lo habilitan para el desempeño docente en actividades curriculares de las carreras que se presentan a acreditación. Indique las actividades curriculares que dicta con ese cargo y mencione si dicta actividades en varias carreras. No completar este cuadro en el caso de Fichas de docentes que no dictan Actividades Curriculares en las carreras que se presentan a acreditación.

Cargo	Carreras en las que dicta	Actividades curriculares	Dedicación en hs.	Designación
	clases		semanales	
Profesor titular	Ingeniería Electricista	Control y Servomecanismos B E0237	Igual o mayor a 40 horas	Regular rentado

2. Formación

Título máximo obtenido Doctor

2.1. Títulos de grado.

Título	Año de obtención	Institución otorgante	País
Ingeniero en Electrónica	1988	Universidad Nacional de La Plata	Argentina

2.2. Títulos de posgrado.

Título	Tipo de título	Año de obtención	Institución otorgante	País
Doctor en Ingeniería	Doctor	1997	Universidad Nacional de La Plata	Argentina

2.3. Otros títulos de nivel superior (formación técnica o terciaria).

Título	Año de obtención	Institución otorgante	País
--------	------------------	-----------------------	------

2.4. Carrera de formación docente.

Indique si ha cursado una carrera docente.

Si/No

En caso afirmativo, completar el siguiente cuadro con la información de cada una de ellas.

Institución Universitaria	Unidad Académica	Título	Año de obtención	Duración de la carrera
---------------------------	------------------	--------	------------------	------------------------

3. Área principal de desempeño académico profesional

3.1. Indicar la disciplina.

Ingeniería

3.2. Indicar la subdisciplina.

Ingeniería Electrónica

3.3. Indicar el área de especialización.

Control Automático

4. Docencia universitaria

4.1. Situación actual. Completar un cuadro por cada cargo docente que desempeña.

Institución universitaria	Facultad/Unidad académica	Departamento	Cátedra	Cargo	Cant. de semanas por año	Ded. en hs. reloj semanales	Situación	Área de desempeño
Universidad Nacional de La Plata	Ingeniería	Electrotecnia	Control y Servomecanismos B	Profesor Titular Ordinario o Regular	46	45	Concurado	Ingeniería, Ingeniería Eléctrica

4.2. Trayectoria.

4.2.1. Completar un cuadro por cada cargo desempeñado en el pasado como profesor (adjunto, asociado, titular o categorías equivalentes). No incluir su desempeño actual. En el caso de haber ocupado (u ocupar) un cargo como docente auxiliar (jefe de trabajos prácticos, ayudante o categorías equivalentes) llenar un cuadro genérico por cada institución en la que se haya desempeñado.

Institución Universitaria	Facultad/Unidad Académica	Departamento	Cátedra	Cargo	Situación	Área de desempeño	Fecha de inicio	Fecha de finalización
Universidad Nacional de La Plata	Facultad de Bellas Artes	Diseño Industrial	Física II	JTP Interino	Interino	Física, Física Aplicada	01/04/1992	31/07/1994
Universidad Nacional de La Plata	Facultad de Ingeniería	Electrotecnia	Control y Servomecanismos	Profesor Adjunto Ordinario o Regular	Concurado	Ingeniería, Ingeniería Eléctrica	01/08/1993	31/10/2008
Universidad Nacional de La Plata	Facultad de Ingeniería	Electrotecnia	Circuitos Electronicos	Ayudante de Primera Categoría Interino	Interino	Ingeniería, Ingeniería Electrónica	01/02/1990	31/07/1993
Universidad Nacional de La Plata	Facultad de Ingeniería	EPEC	Introducción al análisis de sistemas no lineales	Profesor y coordinador	Designación por resolución HCA	Ingeniería, Control	01/03/2003	30/06/2010

Universidad Nacional de La Plata	Facultad de Ingeniería	Electrotecnia	Electrónica Industrial	Ayudante de Primera Categoría Interino	Interino	Ingeniería, Ingeniería Electrónica	01/05/1989	30/04/1990
----------------------------------	------------------------	---------------	------------------------	----------------------------------------	----------	------------------------------------	------------	------------

4.2.2. Dirección de tesis, tesinas y trabajos finales.

Cantidad total de tesis doctorales dirigidas y concluidas en los últimos 5 años. 1

Cantidad de tesis doctorales que dirige. 3

Cantidad total de tesis de maestría dirigidas y concluidas en los últimos 5 años. 2

Cantidad de tesis de maestría que dirige. 1

Cantidad de tesinas y trabajos finales dirigidas y concluidas en los últimos 5 años. 2

Cantidad de tesinas y trabajos finales que dirige. 1

4.3. Para docentes de carreras semipresenciales o a distancia. Explicar brevemente cual es su experiencia en educación a distancia.

5. Experiencia en gestión académica

Completar un cuadro por cada uno de los cargos desempeñados.

Institución	Cargo/Función	Cant. de semanas por año	Ded. en hs. reloj semanales	Fecha de inicio	Fecha de finalización
-------------	---------------	--------------------------	-----------------------------	-----------------	-----------------------

6. Desempeño en el ámbito no académico (incluir antecedentes en la función pública y en el ámbito privado)

6.1. Indicar si el docente se desempeña actualmente en el ámbito no académico.

Si/No

En el caso de haber contestado afirmativamente, completar el siguiente cuadro con cada uno de los cargos/funciones desempeñados.

Institución	Cargo/Función	Cantidad de semanas dedicadas por año	Dedicación en horas reloj semanales	Fecha de inicio	Área de desempeño
-------------	---------------	---------------------------------------	-------------------------------------	-----------------	-------------------

Para el caso de docentes en carreras de ciencias de la salud, completar el siguiente cuadro con la actividad hospitalaria actual.

Institución	Servicio	Cargo/Función	Año de designación
-------------	----------	---------------	--------------------

6.2. Elaborar un cuadro por cada cargo/función en el ámbito no académico desempeñado en el pasado. No incluir su desempeño actual.

Institución	Cargo/función	Fecha de inicio	Fecha de finalización	Área de desempeño
-------------	---------------	-----------------	-----------------------	-------------------

7. Antecedentes en investigación científico-tecnológica

7.1. Indicar su pertenencia a sistemas de promoción de la investigación científico-tecnológica.

CONICET:

Si/No Categoría Investigador independiente

Programas de incentivos:

Si/No Categoría Categoría 2

Otros:

Si/No

En caso de haber respondido afirmativamente, completar el siguiente cuadro.

Si adscribe a más de un organismo (no contemplado previamente), llenar un cuadro por cada uno de ellos.

Organismo	Categoría
-----------	-----------

7.2. Proyectos de investigación.

Detallar el proyecto más importante que desarrolla actualmente y los dos más significativos en los que haya participado en los últimos 10 años. Completar la información requerida para cada uno de ellos en el siguiente cuadro.

Título del proyecto	Institución	Institución financiadora y/o evaluadora	Fecha de inicio	Fecha de finalización	Carácter de la participación	Principales resultados
PIP 2004 5717 Desarrollo de Nuevas Estrategias de Control No Lineal para la Optimización de Sistemas de Energía Basados en Fuentes Renovables No Co	CONICET	CONICET	01/04/2006	31/03/2008	Director	Nuevos algoritmos de control robustos para la optimización de sistemas basados en energías renovables
PCI-AECI A/026279/09 Control Avanzado y Desarrollo de Nuevos Sistemas Híbridos de Generación Eléctrica Basados en Pilas de Combustible de Tipo PEM	Ministerio de Asuntos Exteriores y de Cooperación, España.	AECI	01/04/2010	31/03/2011	Director	Nuevos algoritmos de control robustos para la optimización de sistemas basados en energías renovables
11/1127 Control, Adquisición y Procesamiento de Señales: Aplicaciones en Sistemas Electrónicos de Potencia, Generadores Eólicos, Arreglos de Sensores	Universidad Nacional de La Plata	Universidad Nacional de La Plata	01/01/2008	31/12/2010	Investigador	Nuevos algoritmos de control robustos para la optimización de sistemas basados en energías renovables
PIP 112-200801-098 Desarrollo de Nuevas Estrategias de Control Robustas. Aplicación Sistemas de Energía Basados	CONICET	CONICET	01/11/2008	31/10/2011	Director	Nuevos algoritmos de control robustos para la optimización de sistemas basados en energías renovables

en Fuentes Renovables No Contaminantes						
Control y Procesamiento de Señales: Aplicaciones en Sistemas Electrónicos de Potencia, Generadores Eólicos, Arreglos de Sensores y Bio-ingeniería	ANPCyT	ANPCyT	01/03/2005	20/11/2008	Investigador	Nuevos algoritmos de control robustos para la optimización de sistemas basados en energías renovables
PICT N° 2007-00535 Control, Adquisición y Procesamiento de Señales: Aplicaciones	ANPCyT	ANPCyT	20/03/2009	19/03/2012	Investigador	Nuevos algoritmos de control robustos para la optimización de

en Sistemas Electrónicos de Potencia, Generadores Eólico						sistemas basados en energías renovables
----------------------------------------------------------	--	--	--	--	--	-----------------------------------------

7.3. Principales productos de los últimos 5 años.

7.3.1. Indicar las referencias completas correspondientes a los siguientes tipos de productos.

a) Publicaciones en revistas con arbitraje.

Autores	Año	Título	Revista	Volumen	Páginas	Palabras clave
C.Kunusch, P.F.Puleston, M.A.Mayosky and J.J.More	2010	Characterization and Experimental Results in PEM Fuel Cell Electrical Behaviour	International Journal of Hydrogen Energy, Elsevier	pre	nsa	no corresponde
C.Evangelista, P.F.Puleston and F.Valenciaga	2010	Wind turbine efficiency optimization. Comparative study of controllers based on second order sliding modes	International Journal of Hydrogen Energy, Elsevier	pre	nsa	no corresponde
J.J.More, P.F.Puleston, C.Kunusch and A.Visintin	2010	Temperature Control of a PEM Fuel Cell Test Bench for Experimental MEA Assessment	International Journal of Hydrogen Energy, Elsevier	pre	nsa	
P.F.Puleston and F.Valenciaga	2009	Chattering Reduction in a Geometric Sliding Mode Method. A Robust Low-Chattering Controller for an Autonomous Wind System	Control and Intelligent Systems, IASTED, Acta Press	37	39-45	no corresponde
C.Kunusch, P.F.Puleston, M.A.Mayosky and J.Riera	2009	Sliding Mode Strategy for PEM Fuel Cells Stacks. Breathing Control Using a Twisting Algorithm	IEEE Transactions on Control System Technology	17	167-175	no corresponde
C.Kunusch, P.F.Puleston y M.A.Mayosky	2008	Estudio Comparativo de Algoritmos 2-Deslizantes Aplicados al Control de Pilas de Combustible PEM	Revista Iberoamericana de Automática e Informática Industrial, RIAI	5	48-53	no corresponde
C.Kunusch, A.Husar, P.F.Puleston, M.A.Mayosky and J.More	2008	Linear Identification and Model Adjustment of a PEM Fuel Cell Stack	International Journal of Hydrogen Energy, Elsevier	33	3581-3587	no corresponde
F. VALENCIAGA, P.F. PULESTON	2005	Supervisor Control for a Stand-alone Hybrid Generation System Using Wind and Photovoltaic Energy	IEEE Transactions on Energy Conversion	5	398-405	no corresponde
P.F. PULESTON, S.A. GONZALEZ y F. VALENCIAGA	2007	Damping Variable Structure Robust Controller for Power System Oscillations	International Journal of Electrical Power & Energy Systems	29	241-250	no corresponde
F. VALENCIAGA y P. F. PULESTON	2007	Variable Structure Control of a Wind Energy Conversion System Based on a Brushless Doubly Fed Reluctance Generator	IEEE Transactions on Energy Conversion	22	499-506	no corresponde
F.VALENCIAGA, P. F. PULESTON	2008	High Order Sliding Control for a Wind Energy Conversion System Based on a Permanent Magnet Synchronous Generator	IEEE Transactions on Energy Conversion	23	860-8673	no corresponde

F.VALENCIAGA, P. F. PULESTON y S. SPURGEON	2009	A geometric approach for the design of MIMO sliding controllers. Application to a wind driven double output induction generator	Internacional Journal of Robust and Nonlinear Systems	19	22-39	no corresponde
C. A. EVANGELISTA, P. PULESTON Y F. VALENCIAGA,	2010	A Simple Robust Controller for Power Maximization of a Variable-Speed Wind Turbine	International Journal on Energy Research (En prensa)	pre	nsa	no corresponde

b) Publicaciones en revistas sin arbitraje.

Autores	Año	Título	Revista	Volumen	Página	Palabras clave
---------	-----	--------	---------	---------	--------	----------------

c) Capítulos de libros.

Autores	Año	Título del capítulo	Título del libro	Editores del libro	Editorial	Lugar de impresión	Páginas	Palabras clave
---------	-----	---------------------	------------------	--------------------	-----------	--------------------	---------	----------------

d) Libros

Autores	Año	Título del libro	Editorial	Lugar de impresión	Páginas	Palabras clave
---------	-----	------------------	-----------	--------------------	---------	----------------

e) Trabajos presentados a congresos y/o seminarios.

Autores	Año	Título	Evento	Lugar de realización	Palabras clave
C.Kunusch, P.F.Puleston, M.A.Mayosky and M.Serra	2009	Advances in HOSM Control Design and Implementation for PEM Fuel Cell Systems	14th IFAC/IEEE International Conference on Methods and Models in Automation and Robotics	Miedzydroje, Poland	No corresponde
C.Evangelista, P.F.Puleston y F.Valenciaga	2009	Optimización del Rendimiento de una Turbina Eólica. Estudio Comparativo de Controladores por Modos Deslizantes de Segundo Orden	2do Cong. Iberoamericano de Hidrogeno y Fuentes Sustentables de Energia (HYFUSEN 2009)	San Juan, Argentina	no corresponde
C.Kunusch, P.F.Puleston, M.A.Mayosky and J.More	2009	Characterization and Experimental Results in Pem Fuel Cell Electrical Behaviour	2do Cong. Iberoamericano de Hidrogeno y Fuentes Sustentables de Energia (HYFUSEN 2009)	San Juan, Argentina	no corresponde
J.More, P.F.Puleston, C.Kunusch y A.Visintin	2009	Control de Temperatura de una Pila de Combustible Tipo Pem	2do Cong. Iberoamericano de Hidrogeno y Fuentes Sustentables de Energia (HYFUSEN 2009)	San Juan, Argentina	no corresponde
C.Kunusch, P.F.Puleston, M.A.Mayosky y A.Husar	2008	Modelado Dinámico y Validación Experimental de una Pila de Combustible PEM	XIII Congreso Latinoamericano de Control Automático (CLCA 2008)	Merida, Venezuela	no corresponde
L.Perez, E.Fossas., S.A.Gonzalez, S.Malo y P.F.Puleston	2008	Modelado y Análisis de un Convertidor Elevador con Inductancias Acopladas	XIII Congreso Latinoamericano de Control Automático (CLCA 2008)	Merida, Venezuela	no corresponde
J.More, C.Kunusch, P.F.Puleston y C.Tori	2008	Instrumentación y Modelado Térmico de una Pila de Combustible PEM	XXI Congreso Argentino de Control Automático, AADECA	Buenos Aires	no corresponde
C.Kunusch, A.Husar, P.F.Puleston, M.A.Mayosky and J.More	2007	Linear Identification and Model Adjustment of a PEM Fuel Cell Stack	1er Cong. Iberoamericano de Hidrogeno y Fuentes Sustentables de Energia (HYFUSEN 2007)	Posadas, Argentina	
C.Kunusch, P.F.Puleston y M.A.Mayosky	2006	Estudio Comparativo de Algoritmos 2-Deslizantes Aplicados al Control de Pilas de Combustible PEM	XX Congreso Argentino de Control Automático, AADECA	Buenos Aires	no corresponde
R.Muñoz Aguilar, A.Doria, and P.F.Puleston	2009	Energy-based modelling and simulation of a series Hybrid Electric Vehicle Propulsion System	13th European Conference on Power Electronics and Applications - EPE 2009	Barcelona, España	no corresponde
C. EVANGELISTA, P. PULESTON y F.VALENCIAGA	2009	Controlador Robusto Basado en un Algoritmo Super-Twisting para una Turbina Eólica de Velocidad Variable	XIII Reunión de Trabajo en Procesamiento de la Información y Control RPIC'2009	Rosario, Argentina	no corresponde

C.Kunusch, P.F.Puleston y M.A.Mayosky	2005	Control por Modo Deslizante de una Pila de Combustible Basado en un Algoritmo Twisting	XI Reunión de Trabajo en Procesamiento de la Información y Control RPIC	Río Cuarto. Argentina	no corresponde
---------------------------------------------	------	----------------------------------------------------------------------------------------	-------------------------------------------------------------------------	-----------------------	----------------

O.CALVO, A.ROZENFELD, A.SOUSA, F.VALENCIAGA, P. PULESTON y GERARDO ACOSTA	2008	Experimental Results on Smooth Path Tracking with Application to Pipe Surveying on Inexpensive AUV		IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2008)	Niza, Francia	no corresponde
C.Kunusch, P.F.Puleston y M.A.Mayosky	2005	Aspectos del Modelado de una Pila de Combustible		Cong. Nac. Hidrogeno y Fuentes Sustentables de Energía (HYFUSEN)	Bariloche. Argentina	no corresponde
F.VALENCIAGA, P. F. PULESTON	2007	Control de un Sistema Autónomo de Generación Eólica por Regímenes Deslizantes de Segundo Orden		XII Reunión de Trabajo en Procesamiento de la Información y Control RPIC'2007	Río Gallegos, Argentina	no corresponde
G.ACOSTA, F.VALENCIAGA, P. F. PULESTON, O.A.CALVO	2007	Guiado y Control del AUV CORMORÁN combinando acción por adelanto y lógica difusa		XII Reunión de Trabajo en Procesamiento de la Información y Control RPIC'2007	Río Gallegos, Argentina	no corresponde
F.VALENCIAGA, P. F. PULESTON, O.A.CALVO, G.ACOSTA	2007	Trajectory Tracking of the Cormoran AUV Based on a PI-MIMO Approach		OCEANS 2007	Aberdeen, Scotland	no corresponde
P. F. PULESTON, F.VALENCIAGA	2006	Chattering Reduction in a Geometric Sliding Mode Method for Engineering Applications		XII Latin-American Congress on Automatic Control	Salvador Bahía, Brasil	no corresponde
F.VALENCIAGA, P. F. PULESTON y C. EVANGELISTA	2006	Control por EV de un Sistema de Conversión de Energía Eólica con Generador de Inducción de Doble Salida Descrito por un Modelo MIMO		Simposio Nacional de Control Automático, AADECA 2006	Buenos Aires, Argentina	no corresponde
F.VALENCIAGA, P. F. PULESTON y S. SPURGEON	2006	A Geometric Approach for the Design of MIMO Sliding Controllers. Application to a Wind Driven Double Output Induction Generator		International Workshop on Variable Structure Systems, VSS'06	Alghero, Italia	no corresponde
F.VALENCIAGA, P. F. PULESTON	2005	Una Metodología Sistemática para el Diseño de Controladores Robustos para Sistemas Dinámicos MIMO Perturbados		XI Reunión de Trabajo en Procesamiento de la Información y Control RPIC'2005	Río Cuarto, Argentina	no corresponde

7.3.2. Otros Productos. Completar un cuadro por cada uno de estos dos tipos de productos.

a) Títulos de propiedad intelectual.

Tipo, desarrollo o producto	Titular	Fecha de solicitud	Fecha de otorgamiento
-----------------------------	---------	--------------------	-----------------------

b) Otros desarrollos no pasibles de ser protegidos por títulos de propiedad intelectual.

Producto	Descripción
----------	-------------

8. Participación en reuniones científicas

Indicar las 3 participaciones más importantes.

Título	Forma de participación	Evento	Lugar	Fecha
A Geometric Approach for the Design of MIMO Sliding Controllers. Application to a Wind Driven Double Output Induction Generator	Exposición	International Workshop on Variable Structure Systems, VSS'06	Alghero, Italia	09/06/2006
Sesión Teoría de Control y Aplicación	Moderación	XXI Cong. Argentino de	Buenos Aires	01/09/2008

Confidencial	Evaluación y selección de trabajos	47th IEEE Conf. on Decision and Control	Cancun, Mexico	09/12/2008
--------------	------------------------------------	-----------------------------------------	----------------	------------

9. Participación en comités evaluadores y jurados

9.1. Señalar la experiencia en evaluación y acreditación en los últimos 3 años, indicando el organismo o la institución convocante y los tipos de evaluación realizadas.

Organismo o institución convocante	Tipo de evaluación	Lugar	Fecha
Universidad Nacional de La Plata	Jurado de concurso	UNLP	06/06/2007
IEEE Trans. on Energy Conversion	Evaluación para comité editorial	USA	04/02/2009
Comité Científico de XXI AADECA	Evaluación para comité editorial	Buenos Aires, Argentina	25/03/2008
IEEE Multi-conference on Systems and Control	Evaluación para comité editorial	Saint Petersburg, Russia	05/03/2010
International Journal of Robust and Nonlinear Control	Evaluación para comité editorial	UK	14/06/2007
FONCYT - AMPCYT	Evaluación de programas y proyectos	Argentina	01/03/2008
Universidad Nacional de La Plata	Evaluación de programas y proyectos	Miembro la Comisión de Investigaciones (CIU) de la UNLP	05/03/2010
CONICET	Evaluación de becarios	Argentina	07/05/2008
CONICET	Evaluación de investigadores	Argentina	08/04/2009

9.2. El siguiente cuadro se genera a partir de la experiencia en evaluación y acreditación en los últimos tres años ingresada en el punto 9.1.

Jurado de concurso	Sí
Jurado de tesis	No
Evaluación de becarios	Sí
Evaluación de investigadores	Sí
Evaluación de programas y proyectos	Sí
Evaluación de instituciones	No
Evaluación para comité editorial	Sí
Evaluación y/o acreditación de carreras de grado y posgrado	No

10. Características del vínculo y del desempeño en carreras de posgrado

Completar el siguiente cuadro para cada carrera de posgrado que requiera su ficha docente para solicitar la acreditación.

Denominación de la carrera	Características del vínculo	Modalidad del dictado	Total de hs. reloj semanales	Antigüedad
----------------------------	-----------------------------	-----------------------	------------------------------	------------

11. Otra información

Incluir toda otra información que se considere pertinente.